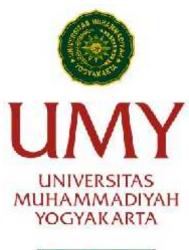
RENCANA PEMBELAJARAN SEMESTER (RPS)



Unggul & islaml

MATA KULIAH : TEKNIK KENDALI

KODE M : **MEO 5201**

TIM PENYUSUN

Dr. Bambang Riyanta, S.T.,M.T. Berli P. Kamiel, S.T., M.Eng.Sc., Ph.D

PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN FT UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH YOGYAKARTA 2018/2019

HALAMAN PENGESAHAN

Identitas Mata Kuliah

Nama Mata Kuliah : TEKNIK KENDALI

Kode Mata Kuliah : MEO 5201 /2

SKS : 2 SKS

Status Mata Kuliah : Wajib

Koordinator Mata Kuliah

Nama : Dr. Bambang Riyanta, S.T., M.T.

NIP / NIK : 19710124 199603 123025

Pangkat / Golongan : Penata / III-c

Jabatan : Lektor

Fakultas / Program Studi : Teknik / Teknik Mesin

Universitas : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

Jumlah Tim Pengajar : 3 orang

Yogyakarta, 3 September 2018

Menyetujui Koordinator Mata Kuliah

Ketua Program Studi Teknik Mesin UMY

Berli P. Kamiel, S.T., M.Eng.Sc., Ph.D.

NIK. 19740302 200104 123049

Dr. Bambang Riyanta, S.T., M.T.

NIK. 19710124 199603 123025

1. PENDAHULUAN

A. Visi, Misi dan Tujuan Pendidikan Prodi

Visi Program Studi Teknik Mesin UMY

"Visi dari Prodi Teknik Mesin UMY adalah "Menjadi Program Studi Teknik Mesin kelas dunia yang menghasilkan lulusan unggul dalam penguasaan ilmu pengetahuan dan teknologi serta luhur dalam perilaku".

Misi Program Studi Teknik Mesin UMY

- 1. Menyelenggarakan pendidikan sarjana bertaraf internasional di bidang teknik mesin.
- 2. Melaksanakan penelitian untuk mendukung peningkatan kualitas pendidikan.
- 3. Melaksanakan kegiatan pengabdian kepada masyarakat secara berkelanjutan untuk meningkatkan produktivitas masyarakat industri.
- 4. Melaksanakan dan mengembangkan pengelolaan prodi dengan layanan prima dan bertanggung jawab.
- 5. Menyediakan dan memanfaatkan sarana dan prasarana akademik yang sesuai dengan kemajuan teknologi terkini.
- 6. Menjalin jaringan kerjasama yang simetris di tingkat daerah, nasional, dan internasional
- 7. Membangun karakter spiritualitas, moralitas, dan nasionalisme berlandaskan Pancasila yang bersumber Al-Quran dan Sunnah.

Tujuan Pendidikan Program Studi Teknik Mesin UMY

- 1. Terlaksananya proses pembelajaran yang menghasilkan lulusan sarjana teknik mesin yang:
 - a. Profesional yang mendapatkan pengakuan masyarakat profesi internasional.
 - b. Mempunyai perilaku islami.
 - c. Menguasai dasar-dasar ilmu pengetahuan sehingga mampu berpikir,bersikap, dan bertindak secara ilmiah.
 - d. Menguasai dasar-dasar ilmu pengetahuan dan teknologi, serta metodologi bidang engineering sehingga mampu memahami, menjelaskan, dan merumuskan cara penyelesaian suatu masalah.

- e. Mampu menerapkan ilmu pengetahuan dan teknologi di bidang keahlian yang dikuasainya untuk kegiatan produktif dalam melayani kebutuhan masyarakat.
- f. Mampu mengikuti perkembangan pengetahuan dan teknologi.
- 2. Terselenggaranya penelitian dengan luaran: prosiding, jurnal nasional/internasional, paten, dan teknologi yang menjadi salah satu sumber pengembangan bahan dan metode pembelajaran di Prodi Teknik Mesin.
- 3. Terselenggaranya pengabdian masyarakat dalam bentuk transfer pengetahuan dan teknologi yang bermanfaat bagi peningkatan produktivitas masyarakat dan industri.
- 4. Terselenggaranya pengelolaan prodi dengan layanan prima mengggunakan dukungan teknologi informasi dan layanan yang sesuai dengan standar yang dapat dipertanggungjawabkan.
- 5. Tersedia dan termanfaatkannya sarana dan prasarana akademik terkini yang mendukung proses akademik dan pelayanan kepada masyarakat secara optimal.
- 6. Terjalinnya kerjasama dengan perguruan tinggi nasional/internasional, industri lokal/nasional/multinasional, dan pemerintah daerah/pusat yang memberi kemanfaatan bagi semua pihak.
- 7. Terinternalisasinya nilai-nilai spiritualitas, moralitas, dan nasionalisme berlandaskan Al-Quran dan Sunnah, dalam pengembangan perilaku civitas akademika.

B. Capaian Pembelajaran (Learning Outcome)

Capaian Pembelajaran Prodi Teknik Mesin UMY berdasarkan Profil Lulusan sebagai berikut:

UNSUR SNPT & KKNI	KODE	CAPAIAN PEMBELAJARAN (CP)
SIKAP	S1	Bertakwa kepada Tuhan Yang Maha Esa dan mampu menunjukkan sikap religius dengan menginternalisasi dan mengamalkan nilai-nilai keislaman yang terkandung dalam Al- Quran dan Al-Hadist;
	S2	Menjunjung tinggi nilai kemanusiaan dalam menjalankan tugas berdasarkan agama, moral, dan etika;
	S3	Menginternalisasi nilai, norma, dan etika akademik;
	S4	Berperan sebagai warga negara yang bangga dan cinta tanah air, memiliki nasionalisme serta rasa tanggungjawab pada negara dan bangsa;
	S5	Menghargai keanekaragaman budaya, pandangan, agama, dan kepercayaan, serta pendapat atau temuan orisinal orang lain;

UNSUR SNPT &	KODE	CAPAIAN PEMBELAJARAN (CP)
KKNI		
	S6	Berkontribusi dalam peningkatan mutu kehidupan bermasyarakat, berbangsa, bernegara, dan kemajuan peradaban berdasarkan pancasila dan wawasan nusantara;
	S7	Bekerja sama dalam tim secara efektif, mengembangkan tim secara terus menerus baik sebagai pemimpin maupun anggota dan memiliki kepekaan sosial serta kepedulian terhadap masyarakat dan lingkungan;
	S8	Taat hukum, mengembangkan nilai sosial dan disiplin dalam kehidupan bermasyarakat dan bernegara;
	S 9	Menginternalisasi semangat kemandirian, kejuangan, dan kewirausahaan;
	S10	Menunjukkan sikap bertanggungjawab atas pekerjaan di bidang keahliannya sebagai engineer secara mandiri dalam perkembangan global serta tanggap terhadap isu kontemporer dan dampak engineer di masyarakat;
	S11	Berperan sebagai fasilitator, motivator, mediator dan mengorganisasi sumber daya secara sistematik dan efektif baik secara individu maupun dalam kelompok multi- disiplin/budaya;
	S12	Memiliki komitmen terhadap ketepatan waktu, integritas, akuntabilitas, tanggung jawab profesi, etika dan perilaku profesional, proaktif dalam perencanaan dan pengembangan karir serta sadar sebagai bagian dari dunia engineer;
	S13	Memiliki ketekunan, fleksibilitas, berfikir kritis, kreatif, inovatif dan inisiatif serta berani mengambil resiko dalam menyelesaikan masalah-masalah keteknikan disertai kemampuan manajemen waktu dan sumber daya;
	S14	Memiliki kesadaran menambah pengetahuan, keterampilan dan sikap berdasarkan rasa ingin tahu, kemauan dan kemampuan untuk belajar sepanjang hayat;

UNSUR SNPT & KKNI	KODE	CAPAIAN PEMBELAJARAN (CP)
PENGUASAAN PENGETAHUAN	PP1	Menguasai konsep teoretis sains alam, aplikasi matematika rekayasa; prinsip-prinsip rekayasa (engineering principles), sains rekayasa dan perancangan rekayasa yang diperlukan untuk analisis dan perancangan sistem mekanikal terintegrasi (meliputi rekayasa material, desain mekanika, sistem manufaktur dan konversi energi);

PP2	Menguasai prinsip dan teknik perancangan sistem, proses, atau
112	ivionguasai prinisip dan teknik perancangan sistem, proses, atau
	komponen;
PP3	Menguasai prinsip dan issue terkini dalam ekonomi, sosial,
	ekologi secara umum;
PP4	Menguasai pengetahuan tentang teknik komunikasi dan
	perkembangan teknologi terbaru dan terkini;
PP5	Berfikir secara menyeluruh dalam sebuah sistem dengan
	prioritas dan fokus pada keseimbangan dalam memberikan dan
	memutuskan rekomendasi penyelesaian;

UNSUR SNPT & KKNI	KODE	CAPAIAN PEMBELAJARAN (CP)
KETRAMPILAN	KU1	Menerapkan pemikiran logis, kritis, sistematis, dan inovatif
UMUM		dalam konteks pengembangan atau implementasi ilmu
		pengetahuan dan/atau teknologi sesuai dengan bidang
		keahliannya;
	KU2	Mengkaji implikasi pengembangan atau implementasi ilmu
		pengetahuan, teknologi atau seni sesuai dengan keahliannya
		berdasarkan kaidah, tata cara dan etika ilmiah untuk
		menghasilkan solusi, gagasan, desain, atau kritik seni serta
		menyusun deskripsi saintifik hasil kajiannya dalam bentuk
		skripsi atau laporan tugas akhir;
	KU3	Mengambil keputusan secara tepat dalam konteks penyelesaian
		masalah di bidang keahliannya, berdasarkan hasil analisis
		terhadap informasi dan data;
	KU4	Mengelola pembelajaran secara mandiri, melakukan
		eksperimen dalam menemukan ilmu pengetahuan dengan
		membuat formula berdasarkan literature yang diperoleh dan
		mempertahankan hipotesa;
	KU5	Mengembangkan dan memelihara jaringan kerja dengan
		pembimbing, kolega, sejawat baik di dalam maupun di luar
		lembaganya.

KU6	Keberanian membuka/mengembangkan usaha dan bisnis
	berdasarkan tujuan dan perencanaan enterpreneurship dalam
	dunia industri, melakukan inovasi strategi dengan menerapkan
	IPTEK dan mengelola sistem produksi
KU7	Melakukan komunikasi secara efektif dengan Bahasa
	Indonesia/Bahasa Inggris maupun Bahasa lainnya secara lisan
	maupun tulisan (laporan, interpretasi grafis menggunakan
	multimedia) dengan sesama engineer, manajer dan masyarakat
KU8	Memahami berdasarkan sistem engineering dalam menetapkan
	tujuan dan variabel sistem serta memastikan dapat
	dilaksanakan, mendefinisikan fungsi, konsep dan metode,
	pemodelan sistem dan manajemen pengembangan proyek.
KU9	Merancang proses berdasarkan pendekatan dan pentahapan
	dengan memanfaatkan pengetahuan disiplin ilmu maupun
	multi-disiplin ilmu untuk memberikan solusi dan menjawab
	tujuan
KU10	Merancang implementation proses manufaktur dengan
	mengintegrasikan software dan hardware implementing proses
	sekaligus melakukan pengujian, verifikasi, validasi dan
	sertifikasi berdasarkan sistem manajemen yang digunakan
KU11	Merancang dan mengoptimalkan proses operating dengan
	melakukan training dan operations untuk meningkatkan umur
	pakai dengan memodifikasi berdasarkan pertimbangan
	manajemen operasinya

UNSUR SNPT &	KODE	CAPAIAN PEMBELAJARAN (CP)
KKNI		
KETRAMPILAN	KK1	Mampu menerapkan matematika, sains, dan prinsip rekayasa
KHUSUS		(engineering principles) untuk mengidentifikasi, merumuskan
		dan menyelesaikan masalah rekayasa pada sistem mekanikal
		terintegrasi (meliputi rekayasa material, desain mekanika,
		sistem manufaktur dan konversi energi) serta melakukan
		pemodelan dalam membuat rekomendasi penyelesaian;

KK2	Mampu menemukan sumber masalah rekayasa mekanikal
	•
	kompleks yang terintegrasi melalui proses penyelidikan,
	analisis, interpretasi data dan informasi berdasarkan prinsip-
	prinsip rekayasa;
KK3	Mampu melakukan dan melaporkan riset (mencakup
	penggalian topik dan judul, identifikasi, merancang penelitian,
	mengambil data, formulasi, mengolah data/analisis,
	menyimpulkan hasil dan memberi saran) terhadap masalah pada
	sistem mekanikal terintegrasi
KK4	Mampu merumuskan alernatif solusi untuk menyelesaikan
KIKT	
	masalah rekayasa kompleks pada sistem mekanikal terintegrasi
	dengan memperhatikan faktor-faktor ekonomi, kesehatan dan
	keselamatan publik, kultural, social, dan lingkungan
	(environmental consideration);
KK5	Mampu merancang, melakukan proses manufaktur (komponen
	atau peralatan), rekayasa produk dan sistem manufaktur serta
	operasi produksinya dengan pendekatan analitis dan standar
	teknis, aspek kinerja, keandalan, kemudahan penerapan,
	keberlanjutan, serta memperhatikan faktor-faktor ekonomi,
	kesehatan dan keselamatan publik, kultural, sosial, dan
	lingkungan;
KK6	Mampu memilih sumberdaya, memanfaatkan, mengembangkan
KKO	
	perangkat perancangan dan membuat program untuk membantu
	proses analisis rekayasa berbasis teknologi informasi dan
	komputasi serta otomatisasi sistem yang sesuai untuk
	melakukan aktivitas rekayasa di bidang sistem mekanikal
	terintegrasi.
KK7	Mampu menjelaskan proses pengolahan, karakterisasi, memilih
	dan memanfaatkan material teknik dibidang rekayasa
KK8	Mampu merancang, menghitung dan analisis gaya, tegangan
	dan gerakan pada benda untuk merakit elemen-elemen untuk
	perbaikan kualitas yang berwawasan lingkungan
	1 , 3

KK9	Mampu melakukan analisis, perhitungan, perencanaan, evaluasi
	dan optimasi yang berkaitan pemanfaatan energy
KK10	Mampu menerapkan prinsip dan teknik perancangan sistem
	tenaga listrik dalam mengendalikan mesin dengan
	memanfaatkan daya listrik, sistem kendali atau sistem
	elektronika;
KK1	Mampu menganalisis kerusakan mesin dan melakukan tindakan
	untuk mencegah dan mengatasi dampak kerusakan

2. INFORMASI MATA KULIAH

A. Nama dan bobot SKS, Kode Matakuliah dan Semester Penawaran

Nama Mata Kuliah : Teknik Kendali

Bobot SKS : 2 SKS

Kode Mata kuliah : MEO 5201

Semester : V

Outcome : Mampu membuat model matematis dari sebuah sistem fisis,

menganalisis karakteristik sebuah sistem fisik untuk mendapatkan responnya, serta memahami pemanfaatan

berbagai model pengendalian dalam industri.

B. Ketercapaian Pembelajaran berdasarkan Sikap, Penguasaan Pengetahuan, Ketrampilan Umum & Ketrampilan Khusus melalui Mata Kuliah yang bersangkutan

Capaian Pembelajaran yang dimiliki oleh Mahasiswa setelah mengikuti Mata kuliah Hukum Perjanjian Internasional adalah:

HARDSKILL		
PENGUASAAN PENGETAHUAN	PP1	Menguasai konsep teoretis sains alam, aplikasi matematika rekayasa; prinsip-prinsip rekayasa (engineering principles), sains rekayasa dan perancangan rekayasa yang diperlukan untuk analisis dan perancangan sistem mekanikal terintegrasi (meliputi rekayasa material, desain mekanika, sistem manufaktur dan konversi energi);
	PP 3	Menguasai prinsip dan issue terkini dalam ekonomi, sosial, ekologi secara umum;
	PP 5	Berfikir secara menyeluruh dalam sebuah sistem dengan prioritas dan fokus pada keseimbangan dalam memberikan dan memutuskan rekomendasi penyelesaian
KETERAMPILAN UMUM	KU1	Menerapkan pemikiran logis, kritis, sistematis, dan inovatif dalam konteks pengembangan atau implementasi ilmu pengetahuan dan/atau teknologi sesuai dengan bidang keahliannya;
	KU3	Mengambil keputusan secara tepat dalam konteks penyelesaian masalah di bidang keahliannya, berdasarkan hasil analisis terhadap informasi dan data;

	KU 4	Mengelola pembelajaran secara mandiri, melakukan eksperimen dalam menemukan ilmu pengetahuan dengan membuat formula berdasarkan literature yang diperoleh dan mempertahankan hipotesa;
	KU 8	Memahami berdasarkan sistem engineering dalam menetapkan tujuan dan variabel sistem serta memastikan dapat dilaksanakan, mendefinisikan fungsi, konsep dan metode, pemodelan sistem dan manajemen pengembangan proyek;
	KU 9	Merancang proses berdasarkan pendekatan dan pentahapan dengan memanfaatkan pengetahuan disiplin ilmu maupun multi-disiplin ilmu untuk memberikan solusi dan menjawab tujuan.
KETRAMPILAN KHUSUS	KK 1	Mampu menerapkan matematika, science dan prinsip rekayasa (engineering principles) untuk mengidentifikasi, merumuskan, dan menyelesaikan masalah rekayasa pada sistem mekanikal terintegrasi, (meliputi rekayasa material, desain mekanika, sistem manufaktur dan konversi energi) serta melakukan pemodelan dalam membuat rekomendasi penyelesaian.
	KK 2	Mampu menemukan sumber masalah rekayasa mekanikal kompleks yang terintegrasi melalui proses penyelidikan, analisis, interpretasi data dan informasi berdasarkan prinsipprinsip rekayasa;
	KK 5	Mampu merancang, melakukan proses manufaktur (komponen atau peralatan), rekayasa produk dan sistem manufaktur serta operasi produksinya dengan pendekatan analitis dan standar teknis, aspek kinerja, keandalan, kemudahan penerapan, keberlanjutan, serta memperhatikan faktor-faktor ekonomi, kesehatan dan keselamatan publik, kultural, sosial, dan lingkungan;
	KK 6	Mampu memilih sumberdaya, memanfaatkan, mengembangkan perangkat perancangan dan membuat program untuk membantu proses analisis rekayasa berbasis teknologi informasi dan komputasi serta otomatisasi sistem yang sesuai untuk melakukan aktivitas rekayasa di bidang sistem mekanikal terintegrasi;
	KK 8	Mampu merancang, menghitung dan analisis gaya, tegangan dan gerakan pada benda untuk merakit elemen-elemen untuk perbaikan kualitas yang berwawasan lingkungan
	KK 9	Mampu melakukan analisis, perhitungan, perencanaan, evaluasi dan optimasi yang berkaitan pemanfaatan energy

	KK 10	Mampu menerapkan prinsip dan teknik perancangan sistem tenaga listrik dalam mengendalikan mesin dengan memanfaatkan daya listrik, sistem kendali atau sistem elektronika.						
SOFTSKILL								
SIKAP	S1	Bertakwa kepada Tuhan Yang Maha Esa dan mampu menunjukkan sikap religius dengan menginternalisasi dan mengamalkan nilai-nilai keislaman yang terkandung dalam Al- Quran dan Al-Hadist;						
	S2	Menjunjung tinggi nilai kemanusiaan dalam menjalankan tugas berdasarkan agama, moral, dan etika;						
	S10	Menunjukkan sikap bertanggungjawab atas pekerjaan di bidang keahliannya sebagai engineer secara mandiri dalam perkembangan global serta tanggap terhadap isu kontemporer dan dampak engineer di masyarakat.						

Rencana Perkuliahan

Pert	Pekan	Bahan Kajian	Metode	Bobot Nilai	Ket.
1	10 – 15 Sep	Informasi Softskill:	Tatap muka		
	2018	 Hafalan (Q.S. Al-Lail) dan pemaknaannya Kejujuran (etika melawan plagiasi) 			
		Menambah pengetahuan.Kedisiplinan (presensi kehadiran)			
		Rancangan pembelajaran dan tata cara belajar			
2	17 – 22 Sep 2018	Pengantar teknik kendali (manfaat teknik kendali dalam kehidupan sehari-hari dan dalam industri)-1	E-learning		
3	24 – 29 Sep 2018	Konsep Pengendalian	Tatap muka		
4	1 – 6 Okt 2018	Diagram blok	Tatap Muka	15	BKSTM
5	8 – 13 Okt 2018	Model Matematik Sistem Fisik-1 (sistem statis)	Tatap Muka		
6	15 – 20 Okt 2018	Model Matematik Sistem Fisik-2 (sistem dinamik)	Tatap muka		

7	22 – 27 Okt 2018	Teknik Kendali Industri (Kendali On-Off & Proporsional)	Tatap muka	
8	29 Okt – 3 Nov 2018	Teknik Kendali Industri (Kendali PID)	E-Learning	
9	5 – 10 Nov 2018	Ujian Tengah Semester	Tatap muka	25
10	12 – 17 Nov 2018	Respon sistem dan Stabilitas Sistem	Tatap muka	
11	19 – 24 Nov 2018	Metode Stabilitas (Kriteria Routh)	E-Learning	
12	26 Nov – 1 Des 2018	Metode Stabilitas (Root Locus)	Tatap muka	15
13	3 – 8 Des 2018	Metode Stabilitas (Nyquist)	TatapMuka	
14	10 – 15 Des 2018	Metode Stabilitas (Bode)	Tatap muka	
15	17 – 22 Des 2018	Metode Stabilitas (Mathlab untuk Kendali)	Tatap muka	
16	24 – 29 Des 2018	Ujian Akhir Semester	Tatap Muka (CBT)	25
17	31 Des 2018 – 5 Jan 2019	Koreksi		
18	7 – 12 Jan 2019	Remidial		
19	14 - 19 Jan 2019	Konsolidasi nilai		
20	21 – 26 Jan 2019	PENGUMPULAN N	ILAI AKHIR	

C. Matrik Pembelajaran

Pekan ke	Pert Ke	Kemampuan akhir yang diharapkan	Bahan Kajian	Materi/Pokok Bahasan	Strategi/ Bentuk Pembelajaran	Pengalaman belajar mahasiswa/ Latihan yang dilakukan	Kriteria Penilaian (indikator)	Bobot Nilai
1	1 2x50 menit	### HARDSKILL 1. PP 5 2. KU 4 3. KU 9 SOFTSKILL 1. S1 2. S2	Softskill dan Rancangan pembelajaran dan tata cara belajar	1.Hafalan(Q.S. Al-Lail) pemaknaannya 2.Etika melawan Plagiasi 3.Kedisiplinan presensi kehadiran	1. Ceramah 2. Demonstrasi	Mendengarkan ceramah, mendemonstra sikan hafalan	HARDSKILL Kemampuan menghafal SOFTSKILL Disiplin dan sikap di kelas	20
2	2 2x50 menit	### HARDSKILLS 1. PP 3 2. KU 1 3. KU 8 **SOFTSKILLS** 1. S10	Pengantar teknik kendali.	Pemanfaatan teknik kendali dalam kehidupan dan industri.	 Discovery Inquiry Diskusi 	Browsing, Mendiskusikan pemanfaatan kendali dalam kehidupan dan industri		

3	3 2x50 menit	1. PP 1 2. KU 8 SOFTSKILLS 1. S10	Konsep pengendalian	2.	Jenis-jenis pengendalian yaitu : kendali manual, kendali otomatis, kendali loop terbuka dan kendali loop tertutup Perbedaan konsep pengendalian antar jenis pengendalian	1. Ceramah 2. Diskusi	Mendengarkan ceramah dan mendiskusikan jenis-jenis pengendalian		
4	4 2x50 menit	### HARDSKILLS 1. PP 1 2. KU 8) SOFTSKILLS 1. S10	Diagram Blok	 3. 4. 	Komponen- komponen diagram blok meliputi input, proses, output feedback, sinyal error Hubungan antar komponen diagram blok diagram blok loop terbuka dan loop tertutup Diagram blok untuk pengendalian berbagai macam sistem fisik.	 Ceramah Diskusi Demonstrasi Inquiry Problem Solving 	Mendengarkan, mendiskusikan serta mendemosntra sikan penyusunan diagram blok loop terbuka dan loop tertutup	HARDSKILL Kemampuan menjelaskan manfaat T kendali, Jenis- jenis pengendalian serta mengerjakan Latihan menggambar diagram blok sistem sederhana SOFTSKILL Tanggung jawab, kepercayaan diri, dan Kejujuran,	15

5	5 2x50 Menit	HARDSKILLS 1. PP 1 2. PP 5. 3. KU 4 4. KU 8 5. KK 1 6. KK 2 7. KK 8 SOFTSKILLS 1. S 2 2. S 10	Model Matematik Sistem Fisik -1 (sistem Statis)	Model Matematik system statis	 Ceramah Demonstrasi Problem Solving 	Mendengarkan, mendiskusikan serta mendemosntra sikan penyusunan model matematik sistem statis
6	6 2x50 menit	1. PP 1 2. PP 5. 3. KU 4 4. KU 8 5. KK 1 6. KK 2 7. KK 8 SOFTSKILLS 1. S 2 2. S 10	Model Matematik Sistem Fisik -2 (sistem Dinamis)	Model matematik sistem dinamik	 Ceramah Demonstrasi Problem Solving 	Mendengarkan, mendiskusikan serta mendemosntra sikan penyusunan model matematik sistem dinamis
7	7 2x50 menit	HARDSKILLS 1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9	Teknik Kendali Industri (Kendali On-Off & Proporsional)	1. Kendali On-Off dan Proporsional	1. Ceramah 2. Demonstrasi 3. Dsikusi	Mendengarkan, mendiskusikan serta mendemonstra sikan Pegendalian

8	8 2x50 menit	1. S 2 2. S 10 HARDSKILLS 1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 SOFTSKILLS	Teknik Kendali Industri (Kendali PID)	1. Kendali PI 2. Kendali PID	1. Ceramah 2. Demonstrasi 3. Dsikusi	On-off dan Proporsional Mendengarkan, mendiskusikan serta mendemonstra sikan Pegendalian PI dan PID		
9	9 2x50 menit	1. S 2 2. S 10 HARDSKILLS 1. PP 1 2. PP 5 3. KU 4 4. KU 8 5. KK 1 6. KK 2 7. KK 8 8. KK 9	Ujian Tengah Semester	Ujian Tengah Semester	1. Inquiry 2. Problem Solving	Mengerjakan Ujian Tengah Semester	HARDSKILL: Ketepatan menjawab SOFTSKILL: Kejujuran. Disiplin	25
		SOFTSKILLS 1. S 1 2. S 2 3. S 10						
10	10 2x50 menit	1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9	Respon sistem dan Stabilitas Sistem	Respon sistem dan Definisi Kestabilan sistem	1. Ceramah 2. Problem Solving	Mendengarkan penjelasan tentang konsep respon sistem		

		4. KK 2 5. KK 6 SOFTSKILLS 1. S 2 2. S 10				dan definisi kestabilan, serta mencari respon sistem fisik sederhana.		
11	11 2x50 menit	### HARDSKILLS 1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 4. KK 2 5. KK 6 **SOFTSKILLS** 1. S 2 2. S 10	Metode Stabilitas (Kriteria Routh)	Analisa kestabilan system menggunakan Kriteria Routh	1. Inquiry 2. Problem Solving 3. Demonstrasi	Belajar mandiri dari sumber2 di elearning serta mendemonstra sikan analisis kestabilan sistem menggunakan kriteria routh melalui upload tugas di learning		
12	12 2x50 menit	1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 4. KK 2 5. KK 6 SOFTSKILLS 1. S 2 2. S 10	Metode Stabilitas (Root Locus)	Analisa kestabilan system menggunakan Metode Root Locus	 Ceramah Demonstrasi Inquiry Problem Solving 	Mendengarkan ceramah serta mendemonstra sikan analisis kestabilan sistem menggunakan metode Root Locus di kelas	HARDSKILL Kemampuan menggunakan kriteria routh dan metode Root Locus untuk menyelesaikan latihan kestabilan sistem SOFTSKILL Tanggung jawab,	15

					kepercayaan diri, dan Kejujuran,
13	13 2x50 menit	1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 4. KK 2 5. KK 6 SOFTSKILLS 1. S 2 2. S 10	Metode Stabilitas (Nyquist)	Analisa kestabilan system menggunakan Metode Nyquist 1.Ceramah 2.Demonstrasi	Mendengarkan ceramah serta mendemonstra sikan analisis kestabilan sistem menggunakan metode Nyquist di kelas
14	14 2x50 menit	1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 4. KK 2 5. KK 6	Metode Stabilitas (Bode)	Analisa kestabilan system menggunakan Metode Bode 1.Ceramah 2.Demonstrasi	Mendengarkan ceramah serta mendemonstra sikan analisis kestabilan sistem menggunakan metode Bode di kelas
15	15 2x50 menit	1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9	Metode Stabilitas (Mathlab untuk Kendali)		Mendengarkan ceramah serta mendemonstra sikan Perancangan

		4. KK 2 5. KK 6 SOFTSKILLS 1. S 2				sistem kendali menggunaan Mathlab		
16	16 2x50 Menit	2. S 10 HARDSKILLS 1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 4. KK 2 5. KK 6	Ujian Akhir Semester	Ujian Akhir Semester	1.Inquiry 2.Problem Solving	Mengerjakan Ujian Tengah Semester	HARDSKILL: Ketepatan menjawab SOFTSKILL: Kejujuran. Disiplin	25
		1. S 2 2. S 10						
17	17 2x50 Menit	HARDSKILLS 1. PP 5 2. KU 8 3. KK 9 4. KK 2 5. KK 6	Remidial	Remidial				
		1. S 2 2. S 10						

18						
3x50						
Menit						
19						
3x50						
Menit						
	PENGUMPULAN NILAI					
	3x50 Menit 19 3x50	3x50 Menit 19 3x50 Menit	3x50 Menit 19 3x50 Menit	3x50 Menit 19 3x50 Menit	3x50 Menit 19 3x50 Menit	3x50 Menit 19 3x50 Menit

Nama Mata Kuliah	:	Teknik Kendali	SKS	:	2
Program Studi	:	Teknik Mesin	Pertemuan ke	:	4
Fakultas	:	Teknik	Bobot nilai	:	15%

Materi: Pemanfaatan teknik kendali dalam kehidupan dan industri, Jenis-jenis pengendalian yaitu: kendali manual, kendali otomatis, kendali loop terbuka dan kendali loop tertutup, Perbedaan konsep pengendalian antar jenis pengendalian Komponen-komponen diagram blok meliputi input, proses, output feedback, sinyal error, Hubungan antar komponen diagram blok diagram blok loop terbuka dan loop

A. TUJUAN TUGAS:

Mahasiswa mampu mempresentasikan pemanfaatan teknik kendali dalam kehidupan dan dalam industri , mendeskripskan perbedaan antara berbagai jenis pengendalian serta menyelesaikan latihan penggambaran diagram blok

B. URAIAN TUGAS:

- 1. Obyek Garapan: Peralatan yang memanfaatan teknik kendali dalam kehidupan dan industri, diagram blok.
- 2. Batasan yang harus dikerjakan:
 - Browsing dan mengamati pemanfaatan teknik kendali dan jenis pengendalian dalam peralatan yang digunakan sehari-hari dan dalam industri serta merangkumnya untuk diupload dalam learning.
 - o Mendemonstrasikan dan menyelesaikan latihan penggambaran diagram blok.
- 3. Metode/Cara Pengerjaan (acuan cara pengerjaan):
 - a. Mahasiswa browsing, upload, mengerjakan latihan dan presentasi
 - b. Tugas dikerjakan di e-learning dan dalam kelas.
 - 4. Deskripsi luaran tugas yang dihasilkan: File upload ,hasil quiz online dan presentasi di kelas.
 - 5. Bobot dan sistem penilaian: Bobot nilai untuk materi ini adalah 15 % dari total keseluruhan komponen penilaian

C. KRITERIA PENILAIAN

a. Penilaian HARDSKILL

Aspek yang dinilai berdasarkan pada Format, Substansi dan Hasil resume, bobot 10%

SKOR	DESKRIPSI
80 ≤ NA ≤ 100	Format laporan dan presentasi benar, substansi sangat baik, Tata tulis baik
75 ≤ NA ≤ 80	Format laporan dan presentasi benar, substansi baik, Tata tulis baik
65 ≤ NA ≤ 75	Format laporan dan presentasi benar, substansi baik, Tata tulis cukup
60 ≤ NA ≤ 65	Format laporan dan presentasi benar, substansi cukup baik, Tata tulis baik
50 ≤ NA ≤ 60	Format laporan dan presentasi benar, substansi cukup, Tata tulis cukup
35 ≤ NA ≤ 50	Format laporan dan presentasi benar, substansi kurang, Tata tulis cukup
<35	Format laporan dan presentasi benar, substansi kurang, Tata tulis kurang

b. Penilaian SOFTSKILL

Aspek yang dinilai berdasarkan pada Kedisiplinan, bobot 5%

SKOR	DESKRIPSI
>80	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat secara rapi, terstruktur dan menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang baik dan benar serta tepat waktu. Semua unsur dalam kelompok berperan dalam presentasi. Diberikan tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
65≤NA≤80	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat secara rapi, terstruktur dan menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang baik dan benar serta tepat waktu. Sebagian unsur dalam kelompok berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
50≤NA<65	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat kurang rapi, belum terstruktur dan kurang menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang baik namun tidak tepat waktu. Hanya beberapa orang yang berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Tidak merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
35≤NA<50	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat tidak rapi, tidak terstruktur dan tidak menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang kurang baik dan tidak tepat waktu. Saling menunggu orang yang

	berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Tidak merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
<35	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat asal jadi, penyerahan tugas terlambat. Saling menunggu orang yang berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Tidak merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik

D. BAHAN PEMBELAJARAN

- 1. Modul
- 2. Power Point
- 3, Video Learning
- 4. Link File (text, picture, video)

E. LEMBAR KERJA

Mata Kuliah **Teknik Kendali**

: Pemanfaatan Teknik Kendali dan diagram blok Materi

Nama Mahasiswa: Nomor mahasiswa:

F

Fo	rmat Pekerjaan untuk Diupload
1.	Contoh peralatan yang menggunakan konsep kendali manual disertai gambar dan atau video :
2.	Contoh peralatan yang menggunakan konsep kendali otomatis disertai gambar dan atau video :
3.	Contoh peralatan yang menggunakan konsep kendali loop terbuka disertai gambar dan atau video :
4.	Contoh peralatan yang menggunakan konsep kendali loop tertutupl disertai gambar dan atau video :

Format file presentasi dan demonstrasi:

- 1. Gambar blok komponen input, proses dan output sistem fisik pada peralatan yang menggunakan sistem kendali loop ternbuka:.....
- 2. Gambar Rangkaian antar komponen input, proses dan output dengan menyertakan aliran sinyalnya:
- 3. Gambar blok komponen input, proses, output dan feedback sistem fisik pada peralatan yang menggunakan sistem kendali loop tertutup:.....
- 4. Gambar Rangkaian diagram blok antar komponen input, proses, output dan feedback dengan menyertakan aliran sinyalnya:

Nama Mata Kuliah	:	Teknik Kendali	SKS	:	2
Program Studi		Teknik Mesin	Pertemuan ke	:	9
Fakultas	:	Teknik	Bobot nilai	:	25%

Materi: Model matematik sistem fisik statis dan sistem fisik dinamis

A. TUJUAN TUGAS:

Mahasiswa mampu merumuskan model matematik berbagai sistem fisik statis dan dinamis sederhana

B. URAIAN TUGAS:

- a. Obyek Garapan: Soal soal tentang model matematik sistem fisik dalam bank soal di elearning
- b. Batasan yang harus dikerjakan: Mengerjakan soal-soal pada e-lerning Teknik Kendali
- a. Metode/Cara Pengerjaan (acuan cara pengerjaan):
 - 1) Mengerjakan soal soal dalam format pilihan berganda secara online
 - 2) Mengerjakan soal soal dalam format benar/salah secara online
 - 3) Mengerjakan soal soal dalam format essai
- d. Deskripsi Luaran tugas yang dihasilkan:

Nilai Hasil pengerjaan soal

e. Bobot dan sistem penilaian:

Bobot nilai untuk materi ini adalah 25 % dari total keseluruhan komponen penilaian

B. KRITERIA PENILAIAN

a. Penilaian HARDSKILL, bobot: 10%

Aspek yang dinilai berdasarkan pada: Substansi jawaban dan ketuntasan jawaban

SKOR	DESKRIPSI
80 ≤ NA ≤ 100	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban di atas 80%
75 ≤ NA ≤ 80	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 75 - 80%
65 ≤ NA ≤ 75	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 65 - 75%
60 ≤ NA ≤ 65	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 60 - 65%
50 ≤ NA ≤ 60	Jawaban atas soal dan penjelasan yang diberikan memiliki persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 50 - 60%

35 ≤ NA ≤ 50	Jawaban atas soal dan penjelasan yang diberikan memiliki persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 35 - 50%
< 35	Jawaban diberikan memiliki ketuntasan kurang dari 35%

b. Penilaian SOFTSKILL

Aspek yang dinilai berdasarkan pada Kesungguhan, Disiplin dan Kejujuran

Nilai Skor	Deskripsi Kemampuan	
80≤ NA ≤ 100	Mengerjakan seluruh soal sesuai dengan jadwal dan tidak	
	terbukti curang	
50≤ NA ≤ 80	Mengerjakan sebagian soal atau tidak sesuai jadwal	
	dan tidak terbukti curang	
0	Tidak Mengerjakan Soal	
Tidak lulus ujian	Terbukti curang	

D. BAHAN PEMBELAJARAN

- 1. Modul
 - 2. Power Point
 - 3, Video Learning
 - 5. Link File (text, picture, video)

E. LEMBAR KERJA

Mata Kuliah : Teknik Kendali

Materi : Model Matematik Sistem Fisik Dosen : Dr. Bambang Riyanta, S.T.,M.T.

Waktu : 50 menit Sifat : Terbuka Online

<u>Soal</u>

1. Pilihan berganda

2.3.

15. Pilihan berganda

16. True/False

17. 18.

.....

25. True/False

26. Numerik

27.....

30. Numerik.

Nama Mata Kuliah	:	Teknik Kendali	SKS	:	2
Program Studi	:	Teknik Mesin	Pertemuan ke	:	12
Fakultas	:	Teknik	Bobot nilai	:	15%

Materi: Respon dan stabilitas sistem,

A. TUJUAN TUGAS:

Mahasiswa mampu mendemonstrasikan tahap-tahap mendapatkan respon sistem dan analysis kestabilan berdasar kriteria routh dan metode root locus.

B. URAIAN TUGAS:

1. Obyek Garapan: Sistem fisik sederhana untuk dicari respon sistem dan status kestabilannya menggunakan kriteria routh dan metode root locus.

- 2. Batasan yang harus dikerjakan:
 - o Mencari model matematik pada beberapa sistem fisik sederhana yg menjadi obyek garapan
 - o Mencari respon dari setiap model matematik ketika diberikan masukan tertentu
 - Mendemonstrasikan dan menyelesaikan latihan analysis kestabilan menggunakan kriteria routh dan metode root locus pada setiap sistem fisik sederhana yg menjadi obyek garapan
- 3. Metode/Cara Pengerjaan (acuan cara pengerjaan):
 - c. Mahasiswa mengerjakan latihan, upload di learning dan presentasi
 - d. Tugas dikerjakan di e-learning dan dalam kelas.
 - 4. Deskripsi luaran tugas yang dihasilkan: File upload ,hasil quiz online dan presentasi di kelas.
 - 5. Bobot dan sistem penilaian: Bobot nilai untuk materi ini adalah 15 % dari total keseluruhan komponen penilaian

D. KRITERIA PENILAIAN

a. Penilaian HARDSKILL

Aspek yang dinilai berdasarkan pada Format, Substansi dan Hasil resume, bobot 10%

SKOR	DESKRIPSI	
80 ≤ NA ≤ 100	Format laporan dan presentasi benar, substansi sangat baik, Tata tulis baik	
75 ≤ NA ≤ 80	Format laporan dan presentasi benar, substansi baik, Tata tulis baik	
65 ≤ NA ≤ 75	Format laporan dan presentasi benar, substansi baik, Tata tulis cukup	
60 ≤ NA ≤ 65	Format laporan dan presentasi benar, substansi cukup baik, Tata tulis baik	
50 ≤ NA ≤ 60	Format laporan dan presentasi benar, substansi cukup, Tata tulis cukup	
35 ≤ NA ≤ 50	Format laporan dan presentasi benar, substansi kurang, Tata tulis cukup	
<35	Format laporan dan presentasi benar, substansi kurang, Tata tulis kurang	

b. Penilaian SOFTSKILL

Aspek yang dinilai berdasarkan pada Kedisiplinan, bobot 5%

SKOR	DESKRIPSI
>80	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat secara rapi, terstruktur dan menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang baik dan benar serta tepat waktu. Semua unsur dalam kelompok berperan dalam presentasi. Diberikan tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
65≤NA≤80	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat secara rapi, terstruktur dan menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang baik dan benar serta tepat waktu. Sebagian unsur dalam kelompok berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
50≤NA<65	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat kurang rapi, belum terstruktur dan kurang menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang baik namun tidak tepat waktu. Hanya beberapa orang yang berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Tidak merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik
35≤NA<50	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat tidak rapi, tidak terstruktur dan tidak menarik, disampaikan menggunakan bahasa Indonesia yang kurang baik dan tidak tepat waktu. Saling menunggu orang yang berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Tidak merespon pertanyaan dan

	berusaha menjawab dengan baik
<35	Tugas di elearning dan Presentasi dibuat asal jadi, penyerahan tugas terlambat. Saling menunggu orang yang berperan dalam presentasi. Tidak ada tambahan-tambahan informasi yang relevan dan bermanfaat. Tidak merespon pertanyaan dan berusaha menjawab dengan baik

D. BAHAN PEMBELAJARAN

- 1. Modul
- 2. Power Point
- 3, Video Learning
- 6. Link File (text, picture, video)

E. LEMBAR KERJA

Mata Kuliah : Teknik Kendali

Materi : Pemanfaatan Teknik Kendali dan diagram blok

Nama Mahasiswa : Nomor mahasiswa :

Format Pekerjaan untuk Diupload

1.	Respon	sistem	sistem	mekanik	pegas-mas	ssa-dashpo	t :
----	--------	--------	--------	---------	-----------	------------	-----

- 2. Respon sistem elektrik tegangan-arus-tahanan :
- 3. Hasil analysis kestabilan sistem mekanik pegas-massa-dashpot :.....
- 4. Hasil analysis kestabilan sistem mekanik pegas-massa-dashpot:.....

Format file presentasi dan demonstrasi:

Ta	hap-	·taha	ap ı	untı	ık	men	da	pat	tkan	res	pon	Sis	tem
----	------	-------	------	------	----	-----	----	-----	------	-----	-----	-----	-----

J	Inventarisasi variabel sistem fisik yg menjadi obyek garapan
	Variabel :,,,
J	Pilih Variabel dominan
	Variabel dominan :
J	Buat hubungan antar variabel untuk mendapatkan model matematiknya
	Model matematik:
J	Gunakan transformasi Laplace untuk menyederhanakan model matematik dalam bentuk persamaan differensial menjadi bentuk persamaan aljabar dalam domain komplex (s)
	Peramaan aljabar dalam domain kompleks :
J	Manipulasi persamaan menggunakan kaidah aljabar agar lebih sederhana
	Persamaan aljabar domain s dalam bentuk siap di invers laplace :
J	Gunakan invers laplace untuk mengembalikan persamaan dalam domain waktu (t)
	Persamaan aljabar dalam domain t:

Nama Mata Kuliah	:	Teknik Kendali	SKS	:	2
Program Studi	:	Teknik Mesin	Pertemuan ke	:	16
Fakultas	:	Teknik	Bobot nilai	:	25%

Materi: Model matematik sistem fisik statis dan sistem fisik dinamis

C. TUJUAN TUGAS:

Mahasiswa mampu menggunakan metode Nyquist dan Bode untuk menganalysa kestabilan sistem serta menggunakan mathlab untuk merancang sistem kendali

B. URAIAN TUGAS:

- a. Obyek Garapan: Soal soal tentang penggunaan metode Nyquist dan Bode serta penggunaan mathlab untuk simulasi perancangan kendali dalam bank soal di e-learning
- b. Batasan yang harus dikerjakan: Mengerjakan soal-soal pada e-lerning Teknik Kendali
- b. Metode/Cara Pengerjaan (acuan cara pengerjaan):
 - 4) Mengerjakan soal soal dalam format pilihan berganda secara online
 - 5) Mengerjakan soal soal dalam format benar/salah secara online
 - 6) Mengerjakan soal soal dalam format numerik
- d. Deskripsi Luaran tugas yang dihasilkan:

Nilai Hasil pengerjaan soal

e. Bobot dan sistem penilaian:

Bobot nilai untuk materi ini adalah 25 % dari total keseluruhan komponen penilaian

D. KRITERIA PENILAIAN

a. Penilaian HARDSKILL, bobot: 10%

Aspek yang dinilai berdasarkan pada: Substansi jawaban dan ketuntasan jawaban

SKOR	DESKRIPSI
80 ≤ NA ≤ 100	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban di atas 80%
75 ≤ NA ≤ 80	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 75 - 80%
65 ≤ NA ≤ 75	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 65 - 75%
60 ≤ NA ≤ 65	Soal mampu dijawab secara benar dengan penjelasan yang lengkap dengan persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 60 - 65%
50 ≤ NA ≤ 60	Jawaban atas soal dan penjelasan yang diberikan memiliki persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 50 - 60%

35 ≤ NA ≤ 50	Jawaban atas soal dan penjelasan yang diberikan memiliki persentase ketuntasan jawaban dalam rentang 35 - 50%
< 35	Jawaban diberikan memiliki ketuntasan kurang dari 35%

b. Penilaian SOFTSKILL

Aspek yang dinilai berdasarkan pada Kesungguhan, Disiplin dan Kejujuran

Nilai Skor	Deskripsi Kemampuan
$80 \le NA \le 100$	Mengerjakan seluruh soal sesuai dengan jadwal dan tidak
	terbukti curang
50≤ NA ≤ 80	Mengerjakan sebagian soal atau tidak sesuai jadwal
	dan tidak terbukti curang
0	Tidak Mengerjakan Soal
Tidak lulus ujian	Terbukti curang

D. BAHAN PEMBELAJARAN

- 1. Modul
 - 2. Power Point
 - 3, Video Learning
 - 7. Link File (text, picture, video)

F. LEMBAR KERJA

Mata Kuliah : Teknik Kendali

Materi : Model Matematik Sistem Fisik Dosen : Dr. Bambang Riyanta, S.T.,M.T.

Waktu : 50 menit Sifat : Terbuka Online

<u>Soal</u>

1. Pilihan berganda

......

19. Pilihan berganda

20. True/False

21. 22.

.......

25. True/False

26. Numerik.

27.....

30. Numerik

GRADING SCHEME DAN KRITERIA PENILAIAN AKHIR MATA KULIAH HUKUM PERJANJIAN INTERNASIONAL

 $NA = \sum$ (SOFTSKILL + QUIZ 1 + UJIAN TENGAH SEMESTER + QUIZ 2 + UJIAN AKHIR SEMESTER)

Nilai	Skor	Deskripsi Kemampuan
A	80 ≤ NA ≤ 100	Mencapai Capaian Pembelajaran istimewa
A/B	75 ≤ NA ≤ 80	Mencapai Capaian Pembelajaran sangat baik
В	65 ≤ NA ≤ 75	Mencapai Capaian Pembelajaran baik
B/C	60 ≤ NA ≤ 65	Mencapai Capaian Pembelajaran cukup baik
С	50 ≤ NA ≤ 60	Mencapai Capaian Pembelajaran cukup
D	35 ≤ NA ≤ 50	Tidak mencapai Capaian Pembelajaran
Е	<35	Tidak mencapai Capaian Pembelajaran

REFERENSI

- a. Al Qur'an.
- b. Distefano, JJ, Ph.D., Stubberud, AR, Ph.D., dan Williams, IJ., Ph.D., Sistem Pengendalian dan Umpan Balik, Seri Buku Schaum, Teori dan Soal, Terjemahan, Airlangga, Surabaya, Indonesia,
- c. Ogata, Katsuhiko., 1996, Teknik Kontrol Automatik, Jilid I, Edisi ke dua, Erlangga, Surabaya, Indonesia.